

## ABB ACS355 Sürücü Arıza ve Hata Kodları

**ABB ACS355 sürücü arıza kodları** dokümanının içeriğinde sürücünüzün uyarı panelinde yer alan hata kodlarıyla ilgili tüm bilgilere ulaşabilirsiniz.

ADS mühendislik 2000 yılından beri yaptığı ABB sürücü servisi bayiliği sayesinde kazandığı tecrübe ile bütün ABB sürücülerinin tamirini ve upgared işlemlerini başarıyla yapmaktadır. Serviste gösterdiğimiz hassasiyetle sürücülerinizin hızlı ve güvenilir şekilde tamiri sağlanmaktadır. ADS mühendislik arıza tespit için herhangi bir ücret talep etmemektedir. Tespit sonrası yollayacağımız rapor ve teklif ile arızanız size bildirilir. Teklifimiz kabul edilirse gerekli tamir, bakım ve temizlik işlemleri yapılır ve sürücünüz size gönderilir. Tamirde değiştirdiğimiz parçalar 1 yıl boyunca ADS mühendislik ve ABB garantisi altındadır.

**ACS355 sürücü hata kodları ile ilgili destek taleplerinizi**

[servis@adsmuhendislik.com.tr](mailto:servis@adsmuhendislik.com.tr) adresinden bizlere ulaşabilirsiniz ya da 444 237 4 numaralı telefondan bizlere ulaşabilirsiniz.

### Sürücü tarafından oluşturulan alarm mesajları

KOD	ALARM	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
2001	AŞIRI AKIM <i>0308</i> bit 0 (programlanabilir hata fonksiyonu <i>1610</i> )	Çıkış akım limit kontrolörü aktif. Yüksek ortam sıcaklığı.	Ortam koşullarını kontrol edin. Kurulum tesisindeki ortam sıcaklığı 40 °C'yi (104 °F) aşarsa yük kapasitesi azalır. Bkz. bölüm <i>Değer kaybı</i> , sayfa <i>378</i> . Daha fazla bilgi için, <i>359</i> . sayfadaki <i>Sürücü tarafından oluşturulan hata mesajları</i> bölümünde <i>0001</i> hatasına bakın.
2002	YÜKSEK GERİLİM <i>0308</i> bit 1 (programlanabilir hata fonksiyonu <i>1610</i> )	DC aşırı gerilim kontrolörü aktif.	Daha fazla bilgi için, <i>359</i> . sayfadaki <i>Sürücü tarafından oluşturulan hata mesajları</i> bölümünde <i>0002</i> hatasına bakın.
2003	DÜŞÜK GERİLİM <i>0308</i> bit 2	DC düşük gerilim kontrolörü aktif.	Daha fazla bilgi için, <i>353</i> . sayfadaki <i>Sürücü tarafından oluşturulan hata mesajları</i> bölümünde <i>0003</i> hatasına bakın.
2004	DIR LOCK <i>0308</i> bit 3	Yön değişimine izin verilmemektedir.	<i>1003 YÖN</i> parametre ayarlarını kontrol edin.

2005	IO HABERLEŞME 0308 bit 4 (programlanabilir hata fonksiyonu 3018, 3019)	Fieldbus haberleşme kesintisi	Fieldbus haberleşme durumunu kontrol edin. Bkz. bölüm <i>Dahili fieldbus'lı fieldbus kontrolü</i> , sayfa 315, bölüm <i>Fieldbus adaptörü fieldbus kontrolü</i> , sayfa 341 veya uygun fieldbus adaptörü kılavuzu. Hata fonksiyonu parametre ayarlarını kontrol edin. Bağlantıları kontrol edin. Masterin haberleşme yapıp yapmadığını kontrol edin.
2006	A11 KAYIP 0308 bit 5 (programlanabilir hata fonksiyonu 3001, 3021)	A11 analog giriş sinyali 3021 A11 HATA LİMİT parametresi tarafından tanımlanan limitin altına düştü.	Daha fazla bilgi için, 359. sayfadaki <i>Sürücü tarafından oluşturulan hata mesajları</i> bölümünde 0007 hatasına bakın.
2007	A12 KAYIP 0308 bit 6 (programlanabilir hata fonksiyonu 3001, 3022)	A12 analog giriş sinyali 3022 A12 HATA LİMİT parametresi tarafından tanımlanan limitin altına düştü.	Daha fazla bilgi için, 359. sayfadaki <i>0008 Sürücü tarafından oluşturulan hata mesajları</i> bölümündeki hataya bakın.
2008	PANEL KAYIP 0308 bit 7 (programlanabilir hata fonksiyonu 3002)	Sürücü için aktif kontrol konumu olarak seçilmiş bir kontrol paneli haberleşmeyi kesmiş.	Daha fazla bilgi için, 359. sayfadaki <i>Sürücü tarafından oluşturulan hata mesajları</i> bölümünde 0010 hatasına bakın.

KOD	ALARM	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
2009	CİHAZ AŞIRI ISI 0308 bit 8	Sürücü aşırı sıcaklığı. Alarm limiti sürücü tipi ve boyutuna bağlıdır.	Ortam koşullarını kontrol edin. Ayrıca bkz. bölüm <i>Değer kaybı</i> , sayfa 378. Hava akımını ve fanın çalışmasını kontrol edin. Motor gücünü sürücü gücüyle karşılaştırın.
2010	MOTOR SICAKLIĞI 0308 bit 9 (programlanabilir hata fonksiyonu 3005...3009 / 3503)	Aşırı yük, yetersiz motor gücü, yetersiz soğutma veya hatalı devreye alma verisi sebebiyle aşırı (veya aşırı görünen) motor sıcaklığı. Ölçülen motor sıcaklığı, <b>3503 ALARM LİMİT</b> parametresi tarafından tanımlanan alarm limitini aşmış.	Daha fazla bilgi için, 359. sayfadaki <i>Sürücü tarafından oluşturulan hata mesajları</i> bölümünde 0009 hatasına bakın.
2011	DÜŞÜK YÜKLENME 0308 bit 10 (programlanabilir hata fonksiyonu 3013...3015)	Motor yükü, örneğin çalıştırılan ekipmanında bulunan bir serbest bırakma mekanizması sebebiyle çok düşük.	Çalıştırılan ekipmanda bir sorun olup olmadığını kontrol edin. Hata fonksiyon parametrelerini kontrol edin. Motor gücünü sürücü gücüyle karşılaştırın.
2012	MOTOR STALL 0308 bit 11 (programlanabilir hata fonksiyonu 3010...3012)	Motor, örneğin aşırı yük veya yetersiz motor gücü sebebiyle sıkışma bölgesinde çalışmaktadır.	Motor yükünün ve sürücünün nominal değerlerini kontrol edin. Hata fonksiyon parametrelerini kontrol edin.
2013 1)	AUTORESET 0308 bit 12	Otomatik reset alarmı	<b>31 OTOMATİK RESET</b> parametre grubu ayarlarını kontrol edin.
2018 1)	PID UYKU 0309 bit 1 (programlanabilir hata fonksiyonu 1610)	Uyku fonksiyonu uyuma moduna girmiş.	Bkz. parametre grubu <b>40 PROSES PID GRUBU 1...</b> <b>41 PROSES PID GRUBU 2</b> .
2019	ID RUN 0309 bit 2	Motor Tanıma çalıştırması açık.	Bu alarm normal devreye alma işlemlerine aittir. Sürücü motor tanımanın tamamlandığını gösterene kadar bekleyin.
2021	START İZİN 1 KAYIP 0309 bit 4	Start izni 1 sinyali alınmadı	Parametre <b>1608 START İZİN 1</b> ayarlarını kontrol edin. Dijital giriş bağlantılarını kontrol edin. Fieldbus haberleşme ayarlarını kontrol edin.
2022	START İZİN 2 KAYIP 0309 bit 5	Start izni 2 sinyali alınmadı	Parametre <b>1609 START İZİN 2</b> ayarlarını kontrol edin. Dijital giriş bağlantılarını kontrol edin. Fieldbus haberleşme ayarlarını kontrol edin.

KOD	ALARM	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
2023	ACL STOP ALM 0309 bit 6	Sürücü, acil stop komutu aldı ve <b>2208 ACİL YAV ZAMANI</b> parametresi tarafından tanımlanan rampa süresine göre stop yapıyor.	Çalışmaya devam etmenin güvenli olup olmadığını kontrol edin. Acil stop butonunu tekrar normal konumuna getirin.
2024	ENKODER HATA 0309 bit 7 (programlanabilir hata fonksiyonu 5003)	Puls enkoder ve puls enkoder arayüz modülü arasında veya modül ve sürücü arasında haberleşme hatası.	Puls enkoder ve bağlantısını, puls enkoder arayüz modülünü ve bağlantısını ve <b>50 ENKODER</b> parametre grubu ayarlarını kontrol edin.
2025	LIK START 0309 bit 8	Motor tanıma mıknatıslama açık. Bu alarm normal devreye alma işlemlerine aittir.	Sürücü motor tanımanın tamamlandığını gösterene kadar bekleyin.
2026	GİRİŞ FAZ KAYBI 0309 bit 9 (programlanabilir hata fonksiyonu 3016)	Ara devre DC gerilimi, eksik giriş besleme hattı fazı veya yanmış sigorta nedeniyle salınım yapmakta. DC gerilimi dalgalanması nominal DC geriliminin %14'ünü aştığında alarm verilir.	Giriş besleme hattı sigortalarını kontrol edin. Giriş besleme kaynağı dengesizliğini kontrol edin. Hata fonksiyon parametrelerini kontrol edin.
2029	MOTOR BACK EMF 0309 bit 12	Sabit mıknatıslı senkron motor dönüyor, start modu 2 ( <b>DC MAGN</b> ), <b>2101 START FONKSİYON</b> parametresiyle seçildi ve çalıştırma talep edildi. Sürücü, dönen motorun DC akımıyla mıknatıslanmayacağı konusunda uyarı verir.	Dönen motora start gerekiyorsa, start modu 1'i ( <b>OTO</b> ), <b>2101 START FONKSİYON</b> parametresiyle seçin. Aksi takdirde sürücü, motor durduktan sonra çalışır.
2035	GÜVENLİ MOMENT KAPATMA 0309 bit 13	STO (Güvenli moment kapatma) talep edildi ve doğru şekilde çalışıyor. Parametre <b>3025 STO ÇALIŞMA</b> , alarma tepki verecek şekilde ayarlanmıştır.	Güvenlik devresi kesintisi için beklenen tepki bu değilse STO terminalleri X1C'ye bağlı güvenlik devresinin kablolarını kontrol edin. Farklı tepki gerekiyorsa, <b>3025 STO ÇALIŞMA</b> parametresinin değerini değiştirin. <b>Not:</b> Sürücü çalışırken STO kullanıldıysa çalıştırma sinyali resetlenmelidir (0'a geçiş).

<sup>1)</sup>Röle çıkışı alarm koşullarını göstermek için konfigüre edildiğinde bile (örneğin, parametre **1401 RÖLE ÇIKIŞI 1 = 5 (ALARM)** veya **16 (FLT/ALARM)**), bu alarm bir röle çıkışı tarafından gösterilmez.

## Temel kontrol paneli tarafından oluşturulan alarmlar

Kontrol paneli alarmları, temel kontrol panelinde bir kod, A5xxx, ile birlikte gösterilir.

ALARM KODU	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
5001	Sürücü yanıt vermiyor.	Panel bağlantısını kontrol edin.
5002	Uyumsuz haberleşme profili	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5010	Bozuk panel parametre yedekleme dosyası	Parametreleri karşıdan yüklemeyi tekrar deneyin. Parametreleri yüklemeyi tekrar deneyin.
5011	Sürücü başka bir kaynaktan kontrol ediliyor.	Sürücü kontrolünü, lokal kontrol modu olarak değiştirin.
5012	Dönüş yönü kilitle.	Yön değiştirmeyi etkinleştir. Bkz. <b>1003 YÖN</b> parametresi.
5013	Çalıştırma engelleme aktif olduğu için panel kontrolü devre dışı.	Panelden çalıştırmak mümkün değildir. Panelden çalıştırmadan önce acil durum durdurma komutunu resetleyin veya 3 kablolu durdurma komutunu çıkarın. Bkz. bölüm <b>3 kablolu makro</b> , sayfa <b>111</b> ve parametre <b>1001 HAR1 KOMUTLAR</b> , <b>1002 HAR2 KOMUTLAR</b> ve <b>2109 ACİL STOP SEÇİMİ</b> .
5014	Sürücü hatası nedeniyle panel kontrolü devre dışı.	Sürücü hatasını resetleyin ve tekrar deneyin.
5015	Lokal kontrol modu kilidi aktif olduğu için panel kontrolü devre dışı.	Lokal kontrol kilidini devre dışı bırakın ve tekrar deneyin. Bkz. <b>1606 LOKAL KILIT</b> parametresi.
5018	Parametre varsayılan değeri bulunamadı.	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5019	Sıfır dışında bir parametre değeri yazmak yasaktır.	Sadece parametre resetlemeye izin verilir.
5020	Parametre veya parametre grubu yok ya da parametre değeri hatalı.	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5021	Parametre veya parametre grubu gizli.	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5022	Parametre yazmaya karşı korumalıdır.	Parametre değeri salt okunurdur vedeğiştirilemez.
5023	Sürücü çalışırken parametre değişikliğine izin verilmez.	Sürücüyü durdurun ve parametre değerini değiştirin.
5024	Sürücü görevi yerine getiriyor.	Görev tamamlanana kadar bekleyin.
5025	Yazılım yükleniyor ya da karşıdan yükleniyor.	Karşıya yükleme/yüklemeye tamamlanana kadar bekleyin.
5026	Değer, minimum limitte veya limitin altında.	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5027	Değer, maksimum limitte veya limitin üzerinde.	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5028	Geçersiz değer	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.

ALARM KODU	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
5029	Bellek hazır değil.	Tekrar deneyin.
5030	Geçersiz istek	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5031	Sürücü hazır değil, örneğin, düşük DC gerilimi nedeniyle.	Giriş besleme kaynağını kontrol edin.
5032	Parametre hatası	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5040	Parametre karşıdan yükleme hatası. Seçilen parametre seti mevcut parametre yedekleme dosyasında bulunmuyor.	Karşıdan yüklemeyen önce yükleme işlemi gerçekleştirin.
5041	Parametre yedekleme dosyası belleğe uymuyor.	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5042	Parametre karşıdan yükleme hatası. Seçilen parametre seti mevcut parametre yedekleme dosyasında bulunmuyor.	Karşıdan yüklemeyen önce yükleme işlemi gerçekleştirin.
5043	Çalıştırma engelleme yok	
5044	Parametre yedekleme dosyası hatayı geri yüklüyor	Dosyanın sürücü ile uyumlu olup olmadığından emin olun.
5050	Parametrenin karşıya yüklenmesi işlemi iptal edildi.	Parametreleri karşıdan yüklemeyi tekrar deneyin.
5051	Dosya hatası	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5052	Parametrenin panele yüklenmesi işlemi başarısız oldu.	Parametreleri karşıdan yüklemeyi tekrar deneyin.
5060	Parametrenin sürücüye yüklenmesi işlemi iptal edildi.	Parametreleri yüklemeyi tekrar deneyin.
5062	Parametrenin sürücüye yüklenmesi işlemi başarısız oldu.	Parametreleri yüklemeyi tekrar deneyin.
5070	Panel yedek belleğine yazma hatası	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5071	Panel yedek belleğini okuma hatası	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5080	İşleme izin verilmedi, çünkü sürücü lokal kontrol modunda değil.	Lokal kontrole moduna geçin.
5081	Aktif arıza nedeniyle işleme izin verilmiyor.	Hatanın nedenini kontrol edin ve hatayı resetleyin.
5083	İşleme izin verilmedi, çünkü parametre kilidi açık.	<b>1602 PARAMETRE KİLİDİ</b> parametresi ayarını kontrol edin.
5084	Sürücü bir görevi gerçekleştirmekte olduğundan işleme izin verilmiyor.	Görev tamamlanana kadar bekleyin ve tekrar deneyin.

ALARM KODU	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
5085	Kaynaktan hedef sürücüye parametre yükleme işlemi başarısız oldu.	Kaynak ve hedef sürücü tiplerinin aynı olup olmadığını kontrol edin, örn. ACS355. Sürücünün tip etiketine bakın.
5086	Kaynaktan hedef sürücüye parametre yükleme işlemi başarısız oldu.	Kaynak ve hedef sürücü tipi işaretlerinin aynı olup olmadığını kontrol edin. Sürücülerin tip etiketlerine bakın.
5087	Parametre setleri uyumsuz olduğundan kaynaktan hedef sürücüye parametre yükleme işlemi başarısız oldu.	Kaynak ve hedef sürücü bilgilerinin aynı olup olmadığını kontrol edin. Bkz. grup <b>33 BİLGİLER</b> parametreleri.
5088	Sürücü bellek hatası nedeniyle işlem başarısız oldu.	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5089	CRC hatası nedeniyle karşıdan yükleme başarısız oldu.	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5090	Veri işleme hatası nedeniyle karşıdan yükleme başarısız oldu.	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5091	Parametre hatası nedeniyle işlem başarısız oldu.	Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
5092	Parametre setleri uyumsuz olduğundan kaynaktan hedef sürücüye parametre yükleme işlemi başarısız oldu.	Kaynak ve hedef sürücü bilgilerinin aynı olup olmadığını kontrol edin. Bkz. grup <b>33 BİLGİLER</b> parametreleri.

**Sürücü tarafından oluşturulan hata mesajları**

KOD	HATA	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
0001	AŞIRI AKIM (2310) 0305 bit 0	Çıkış akımı, açma seviyesini geçti.	
		Ani yük değişimi veya sıkışma.	Motor yükünü ve mekanik aksamaları kontrol edin.
		Yetersiz hızlanma süresi.	Hızlanma süresini kontrol edin (2202 ve 2205). Vektör kontrolü kullanma olasılığını kontrol edin.
		Hatalı motor verisi.	Motor verilerinin (Grup 99) motor değer plakası değerlerine eşit olduğunu kontrol edin. Vektör kontrolü kullanılıyorsa, ID run (9910) işlemini gerçekleştirin.
		Motor ve/veya sürücü uygulama için çok küçük.	Boyutlandırmayı kontrol edin.
		Hasarlı motor kabloları, hasarlı motor veya hatalı motor bağlantısı (yıldız/ üçgen).	Motoru ve motor kablosunu ve bağlantıları (fazlar da dahil olmak üzere) kontrol edin.
		Sürücü dahili hatası. Motor bağlı olmadığında dahi sürücü start komutu sonrasında bir aşırı akım hatası verir (bu denemede skaler kontrol kullanın).	Sürücüyü değiştirin.
		STO hatlarında yüksek frekanslı gürültü.	STO kablolarını kontrol edin ve yakındaki gürültü kaynaklarını ortadan kaldırın.
0002	DC AŞIRI GER (3210) 0305 bit 1	Ara devrede aşırı DC gerilimi. DC aşırı gerilim açma sınırı 420 V (200 V sürücüler için) ve 840 V*tur (400 V sürücüler için).	
		Besleme gerilimi çok yüksek veya ses paraziti yapıyor. Giriş gücü beslemesinde statik ya da geçici aşırı gerilim.	Statik veya geçici aşırı gerilim olup olmadığını öğrenmek için giriş gerilimini ve güç hattını kontrol edin.
		Sürücü kayan şebeke kullanıyorsa, DC aşırı gerilim hatası görülebilir	Kayan şebekede, sürücüden EMC vidasını sökün.



KOD	HATA	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
		<p>Yavaşlama sırasında aşırı gerilim hatası görülürse, olası nedenleri şunlardır:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Aşırı gerilim kontrol cihazı devre dışı bırakılmış durumdadır.</li> <li>Yavaşlama süresi çok kısadır.</li> <li>Hatalı veya düşük boyutta fren kesici.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Aşırı gerilim kontrol cihazının açık olduğundan emin olun (<b>2005 AŞIRI GER KONTROL</b> parametresi).</li> <li>Yavaşlama süresini kontrol edin (<b>2203, 2206</b>).</li> <li>Fren kıyıcı ve direncini (eğer kullanılıyorsa) kontrol edin. DC aşırı gerilim kontrolü, fren kesici ve direnci kullanılırken devre dışı bırakılmalıdır (<b>2005 AŞIRI GER KONTROL</b> parametresi). Sürücüyü fren kıyıcı ve fren direnci ile tekrar çalıştırın.</li> </ul>
0003	SÜR AŞIR SIC (4210) <b>0305</b> bit 2	Sürücü IGBT sıcaklığı aşırı yüksek. Hata açma limiti sürücü tipi ve boyutuna bağlıdır.	
		Ortam sıcaklığı çok yüksek.	Ortam koşullarını kontrol edin. Ayrıca bkz. bölüm <b>Değer kaybı</b> , sayfa <b>378</b> .
		Inverter üzerinden hava akışı sağlanamıyor.	Sürücü üzerindeki ve altındaki hava akışını ve boşluğu kontrol edin (bkz. bölüm <b>Sürücü çevresindeki boş alan</b> , sayfa <b>34</b> ).
		Fan uygun şekilde çalışmıyor	Fanın çalışmasını kontrol edin.
		Sürücü aşırı yüklemesi.	%50 fazladan yüklemeye on dakikada bir dakika boyunca izin verilmektedir. Daha yüksek anahtarlama frekansı ( <b>2606</b> parametresi) kullanılırsa, <b>378</b> . sayfadaki <b>Değer kaybı</b> kurallarına uyun.
0004	KISA DEVRE (2340) <b>0305</b> bit 3	Motor kablolarında veya motorda kısa devre.	
		Hasarlı motor veya motor kablosu.	Motor ve kablo yalıtımını kontrol edin. Motor sargılarını kontrol edin
		Sürücü dahili hatası. Motor bağlı olmadığında dahi sürücü start komutu sonrasında bir aşırı akım hatası verir (bu denemede skaler kontrol kullanın).	Sürücüyü değiştirin.
		STO hatlarında yüksek frekanslı gürültü.	STO kablolarını kontrol edin ve yakındaki gürültü kaynaklarını ortadan kaldırın.
0006	DC DÜŞÜK GER (3220) <b>0305</b> bit 5	Ara devrenin DC gerilimi yeterli değildir.	Giriş besleme kaynağını ve sigortaları kontrol edin.
		Düşük gerilim kontrol cihazı devre dışı bırakılmış durumdadır.	Düşük gerilim kontrol cihazının açık olduğundan emin olun ( <b>2006 DÜŞÜK VOLT KONT</b> parametresi).

KOD	HATA	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
		Giriş gücü hattı fazı yok.	Start, stop ve çalışma sırasında multimetre ile giriş ve DC gerilimini ölçün veya <b>0107 DC BARA GERİLİMİ</b> parametresini kontrol edin.
		Sigorta yanmış	Giriş sigortalarının durumunu kontrol edin.
		Doğrultucu köprüsü dahili hatası.	Sürücüyü değiştirin.
0007	AI1 KAYIP (8110) 0305 bit 6 (programlanabilir hata fonksiyonu <b>3001, 3021</b> )	AI1 analog giriş sinyali <b>3021 AI1 HATA LİMİT</b> parametresi tarafından tanımlanan limitin altına düştü.	
		Analog giriş sinyali zayıf veya yok.	Analog giriş kaynağı ve kablo bağlantılarını kontrol edin.
		Analog giriş sinyali hata limitinin altında.	<b>3001 AI-MİN FONKSİYON</b> ve <b>3021 AI1 HATA LİMİT</b> parametrelerini kontrol edin.
0008	AI2 KAYIP (8110) 0305 bit 7 (programlanabilir hata fonksiyonu <b>3001, 3022</b> )	AI2 analog giriş sinyali <b>3022 AI2 HATA LİMİT</b> parametresi tarafından tanımlanan limitin altına düştü.	.
		Analog giriş sinyali zayıf veya yok.	Analog giriş kaynağı ve kablo bağlantılarını kontrol edin.
		Analog giriş sinyali hata limitinin altında.	<b>3001 AI-MİN FONKSİYON</b> ve <b>3021 AI1 HATA LİMİT</b> parametrelerini kontrol edin.

KOD	HATA	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
0009	MOT AŞIR SICAK (4310) 0305 bit 8 (programlanabilir hata fonksiyonu 3005...3009 / 3504)	Motor sıcaklığı tahmini değeri çok yüksek.	
		Aşırı yük veya yetersiz motor gücü	Motor değerlerini, yükü ve soğutmayı kontrol edin.
		Hatalı devreye alma verisi.	Devreye alma verisini kontrol edin. 3005...3009 hata fonksiyon parametrelerini kontrol edin. Isınmayı önlemek için IR kompanzasyonunu (2603 IR KOMP GER parametresi) minimum düzeye indirin. Motor frekansını kontrol edin (yüksek giriş akımı ile düşük çalışma frekansı bu hataya neden olabilir). Motoru soğumaya bırakın. Gerekli soğuma süresi periyodu 3006 MOT TERM ZAM parametresinin değerine bağlıdır. Motor sıcaklığı tahmini değeri yalnızca motora güç verildiğinde hesaplanır.
Ölçülen motor sıcaklığı, 3504 HATA LİMİT parametresiyle girilen hata limitini aştı.	Hata seviyesinin değerini kontrol edin. Sensör gerçek sayısının 3501 SEN-SÖR TİP parametresi tarafından ayarlanan değerle aynı olup olmadığını kontrol edin. Motoru soğumaya bırakın. Motor soğutmanın düzgün olduğundan emin olun: Soğutma fanını, soğutma yüzeylerinin temizliğini vb. kontrol edin.		
0010	PANEL KAYIP (5300) 0305 bit 9 (programlanabilir hata fonksiyonu 3002)	Sürücü için aktif kontrol konumu olarak seçilmiş bir kontrol paneli haberleşmeyi kesmiş.	Panel bağlantısını kontrol edin. Hata fonksiyon parametrelerini kontrol edin. 3002 PANEL HAB HATASI parametresini kontrol edin. Kontrol panel konnektörünü kontrol edin. Montaj platformuna kontrol panelini tekrar takın. Eğer sürücü harici kontrol modunda (REM) ve çalışma/durdurma ve yön komutlarını ve referanslarını kontrol paneli üzerinden kabul edecek şekilde ayarlanmış ise: Grup 10 START/STOP/YÖN ve 11 REFERANS SEÇİMİ ayarlarını kontrol edin.

KOD	HATA	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
0011	ID RUN HATA (FF84) 0305 bit 10	Motor ID run başarıyla tamamlanamadı.	Motor bağlantısını kontrol edin. Devreye alma verilerini kontrol edin (grup <b>99 BAŞLAMA VERİLERİ</b> ). Maksimum hızı kontrol edin (parametre <b>2002</b> ). Motor nominal hızının en az %80'i olmalıdır (parametre <b>9908</b> ). ID run işleminin bölüm <b>ID run prosedürü, 71.</b> sayfadaki göre gerçekleştirildiğinden emin olun.
0012	MOTOR STALL (7121) 0305 bit 11 (programlanabilir hata fonksiyonu <b>3010...3012</b> )	Motor, örneğin aşırı yük veya yetersiz motor gücü sebebiyle sıkışma bölgesinde çalışmaktadır.	Motor yükünü ve sürücünün nominal değerlerini kontrol edin. <b>3010...3012</b> hata fonksiyon parametrelerini kontrol edin.
0014	HARİCİ HATA 1 (9000) 0305 bit 13 (programlanabilir hata fonksiyonu <b>3003</b> )	Harici hata 1	Harici cihazlarda hata olup olmadığını kontrol edin. <b>3003 HARİCİ HATA 1</b> parametresi ayarını kontrol edin.
0015	HARİCİ HATA 2 (9001) 0305 bit 14 (programlanabilir hata fonksiyonu <b>3004</b> )	Harici hata 2	Harici cihazlarda hata olup olmadığını kontrol edin. <b>3004 HARİCİ HATA 2</b> parametresi ayarını kontrol edin.
0016	TOPRAK HATASI (2330) 0305 bit 15 (programlanabilir hata fonksiyonu <b>3017</b> )	Sürücü, motor veya motor kablosunda toprak hatası tespit etti.	Motoru kontrol edin. Motor kablosunu kontrol edin. Motor kablo uzunluğu maksimum spesifikasyonlarını geçmemelidir. Bkz. bölüm <b>Motor bağlantı dataları</b> , sayfa <b>387</b> . <b>Not:</b> Toprak hatasının devre dışı bırakılması sürücüye zarar verebilir.
		Sürücü dahili hatası.	Dahili kısa devre topraklama hatası gösterimine neden olabilir. Bu, topraklama hatası devre dışı bırakıldıktan sonra <b>0001</b> hatası belirirse meydana gelmiştir. Sürücüyü değiştirin.
0017	DÜŞÜK YÜKLENME (FF6A) 0306 bit 0 (programlanabilir hata fonksiyonu <b>3013...3015</b> )	Motor yükü, örneğin çalıştırılan ekipmanında bulunan bir serbest bırakma mekanizması sebebiyle çok düşük.	Çalıştırılan ekipmanda bir sorun olup olmadığını kontrol edin. <b>3010...3012</b> hata fonksiyon parametrelerini kontrol edin. Motor gücünü sürücü gücüyle karşılaştırın.

KOD	HATA	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
0018	TERMİK HATA (5210) 0306 bit 1	Sürücü sıcaklığı termistör çalışma seviyesinin üzerinde.	Ortam sıcaklığının çok düşük olmadığını kontrol edin.
		Sürücü dahili hatası. Sürücü dahili sıcaklık ölçümü için kullanılan termistör açık veya kısa devre yapmış	Sürücüyü değiştirin.
0021	AKIM ÖLÇÜM (2211) 0306 bit 4	Sürücü dahili hatası. Akım ölçüm aralığı dışındadır.	Sürücüyü değiştirin.
0022	BESLEME FAZI (3130) 0306 bit 5 (programlanabilir hata fonksiyonu 3016)	Ara devre DC gerilimi, eksik giriş besleme hattı fazı veya yanmış sigorta nedeniyle salınım yapmakta.	Giriş gücü hattı sigortalarını ve kurulumu kontrol edin. Giriş gücü besleme dengesizliğini kontrol edin. Yükü kontrol edin.
		DC gerilimi dalgalanması nominal DC geriliminin %14'ünü aştığında açma meydana gelir.	2619 DC SABİTLEYİCİ hata fonksiyon parametresini kontrol edin.
0023	ENKODER HATA (7301) 0306 bit 6 (programlanabilir hata fonksiyonu 5003)	Puls enkoder ve puls enkoder arayüz modülü arasında veya modül ve sürücü arasında haberleşme hatası.	Puls enkoder ve bağlantısını, puls enkoder arayüz modülünü ve bağlantısını ve 50 ENKODER parametre grubu ayarlarını kontrol edin.
0024	AŞIRI HIZ (7310) 0306 bit 7	Yanlış ayarlanmış minimum/maksimum hız, yetersiz fren momenti veya moment referansını kullanırken yükteki değişimler sebebiyle motor, izin verilen en yüksek hızın %120'si oranında daha hızlı dönmekte. Çalışma aralığı sınırları 2001 MIN HIZ ve 2002 MAX HIZ (vektör kontrolünde) veya 2007 MIN FREKANS ve 2008 MAKSİMUM FREK (skalier kontrolde) parametreleri tarafından ayarlanır.	Minimum/maksimum frekans ayarlarını kontrol edin (2001 MIN HIZ ve 2002 MAX HIZ parametreleri). Motor frenleme momenti için yeterliliği kontrol edin. Moment kontrolünün kullanılabilirliğini kontrol edin. Fren kıyıcı veya direnç(ler)e gerek olup olmadığını kontrol edin.
0027	KONFIG DOSYASI (630F) 0306 bit 10	Dahili konfigürasyon dosyası hatası	Sürücüyü değiştirin.

KOD	HATA	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
0028	SER1 HATASI (7510) 0306 bit 11 (programlanabilir hata fonksiyonu 3018, 3019)	Fieldbus haberleşme kesintisi	Fieldbus haberleşme durumunu kontrol edin. Bkz. bölüm <i>Dahili fieldbus'lu fieldbus kontrolü</i> , sayfa 315, bölüm <i>Fieldbus adaptörlü fieldbus kontrolü</i> , sayfa 341 veya uygun fieldbus adaptörü kılavuzu. 3018 HAB HATA FONK ve 3019 HAB HATA SÜRESİ hata fonksiyonu parametre ayarlarını kontrol edin. Hat üzerindeki bağlantıları ve/veya parazitini kontrol edin. Ana ünitenin haberleşme yapabilme durumunu kontrol edin.
0029	EFB CON DOSYASI (6306) 0306 bit 12	Konfigürasyon dosyası okuma hatası	Dahili fieldbus için konfigürasyon dosyalarını okumada hata. Bkz. fieldbus kullanım kılavuzu.
0030	FORCE TRIP (FF90) 0306 bit 13	Açma komutu fieldbus'tan alındı	Fieldbus hata açmaya neden oldu. Bkz. fieldbus kullanım kılavuzu.
0034	MOTOR FAZLI (FF56) 0306 bit 14	Eksik motor fazı veya motor termistör rölesi (motor sıcaklığı ölçü- münde kullanılır) hatası nedeniyle motor devresi hatası.	Motoru ve motor kablosunu kontrol edin. Motor termistör rölesini (eğer varsa) kontrol edin.
0035	ÇIKIŞ KABLOLAMA (FF95) 0306 bit 15 (programlanabilir hata fonksiyonu 3023)	Hatalı giriş besleme ve motor kablo bağlantısı (örneğin, giriş besleme kablosu sürücü motor bağlantısına bağlanmış).	Olası güç kablosu hatası tespit edildi. Giriş gücü bağlantılarının sürücü çıkışına bağlanmadığını kontrol edin. Giriş gücü üçgen topraklı bir sistemse ve motor kablosu kapasitansı yüksekte hata göz ardı edilebilir. Bu hata 3023 KABLAJ HATASI parametresiyle devre dışı bırakılabilir.
0036	UYUMSUZ SW (630F) 0307 bit 3	Yüklenen yazılım uyumlu değil.	Yüklü olan yazılım sürücüyü uyumlu değil. Yerel ABB temsilcinizle bağlantıya geçin.
0037	CB AŞIRI SICAK (4110) 0305 bit 12	Sürücü kontrol paneli aşırı ısınmış. Hata açma sınırı 95°C'dir.	Ortam sıcaklığının aşırı olup olmadığını kontrol edin. Faz arızası olup olmadığını kontrol edin. Hava akışında engel olup olmadığını kontrol edin. Kabin boyutlandırmasını ve soğutmasını kontrol edin.

KOD	HATA	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
0044	GÜVENLİ MOMENT KAPATMA (FFA0) 0307 bit 4	STO (Güvenli moment kapatma) talep edildi ve doğru şekilde çalışıyor.  Parametre <b>3025 STO ÇALIŞMA</b> , hataya tepki verecek şekilde ayarlanmış.	Güvenlik devresi kesintisi için beklenen tepki bu değilse STO terminalleri X1C'ye bağlı güvenlik devresinin kablolarını kontrol edin. Farklı tepki gerekiyorsa, <b>3025 STO ÇALIŞMA</b> parametresinin değerini değiştirin. Çalıştırmadan önce hatayı resetleyin.
0045	STO1 KAYBI (FFA1) 0307 bit 5	STO (Güvenli moment kapatma) giriş kanalı 1'in enerji kesilmesi ancak kanal 2'nin enerjisi kesildi. Kanal 1'deki açma kontaktarı hasar görmüş olabilir veya bir kısa devre olabilir.	STO devre kablolarını ve STO devresindeki kontaktarın açılmasını kontrol edin.
0046	STO2 KAYBI (FFA2) 0307 bit 6	STO (Güvenli moment kapatma) giriş kanalı 2'nin enerji kesilmesi ancak kanal 1'in enerjisi kesildi. Kanal 2'deki açma kontaktarı hasar görmüş olabilir veya bir kısa devre olabilir.	STO devre kablolarını ve STO devresindeki kontaktarın açılmasını kontrol edin.
0101	SERF CORRUPT (FF55) 0307 bit 14	Sürücü dahili hatası.	Sürücüyü değiştirin.
0103	SERF MACRO (FF55) 0307 bit 14		
0201	DSP T1 OVERLOAD (6100) 0307 bit 13	Sürücü dahili hatası.	Fieldbus kullanımdaysa, haberleşmeyi, ayarları ve kontaktarını kontrol edin. Hata kodunu not edin ve yerel ABB temsilciniz ile irtibat kurun.
0202	DSP T2 OVERLOAD (6100) 0307 bit 13		
0203	DSP T3 OVERLOAD (6100) 0307 bit 13		
0204	DSP STACK HATA (6100) 0307 bit 12		
0206	CB ID HATA (5000) 0307 bit 11	Sürücü dahili hatası.	Sürücüyü değiştirin.

KOD	HATA	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
1000	PAR HZRPM (6320) 0307 bit 15	Hatalı hız/frekans limiti parametre ayarı	Parametre ayarlarını kontrol edin. Aşağıdakilerin geçerli olup olmadığını kontrol edin: <ul style="list-style-type: none"> <li>2001 MIN HIZ &lt; 2002 MAX HIZ</li> <li>2007 MIN FREKANS &lt; 2008 MAKSİMUM FREK</li> <li>2001 MIN HIZ / 9908 MOTOR NOM HIZ, 2002 MAX HIZ / 9908 MOTOR NOM HIZ, 2007 MIN FREKANS / 9907 MOTOR NOM FREK ve 2008 MAKSİMUM FREK / 9907 MOTOR NOM FREK sınır dahilinde.</li> </ul>
1003	PAR AI ÖLÇEK (6320) 0307 bit 15	Hatalı AI analog girişi sinyal ölçeklendirmesi	13 ANALOG GİRİŞLER parametre grubu ayarlarını kontrol edin. Aşağıdakilerin geçerli olup olmadığını kontrol edin: <ul style="list-style-type: none"> <li>1301 MİNİMUM AI1 &lt; 1302 MAXİMUM AI1</li> <li>1304 MİNİMUM AI2 &lt; 1305 MAXİMUM AI2.</li> </ul>
1004	PAR AO ÖLÇEK (6320) 0307 bit 15	Hatalı analog çıkış AO sinyal ölçeklendirmesi	15 ANALOG ÇIKIŞLAR parametre grubu ayarlarını kontrol edin. Aşağıdakilerin geçerli olup olmadığını kontrol edin: <ul style="list-style-type: none"> <li>1504 MİNİMUM AO1 &lt; 1505 MAXİMUM AO1.</li> </ul>
1005	PAR PCU 2 (6320) 0307 bit 15	Hatalı motor nominal gücü ayarı	9909 MOTOR NOM GÜÇ parametresi ayarını kontrol edin. Aşağıdakiler uygulanmalıdır: <ul style="list-style-type: none"> <li><math>1,1 &lt; (9906 \text{ MOTOR NOM AKIM} \cdot 9905 \text{ MOTOR NOM GER} \cdot 1,73 / P_N) &lt; 3,0</math></li> </ul> Burada $P_N = 1000 \cdot 9909 \text{ MOTOR NOM GÜÇ}$ (birimler kW cinsinden ise) veya $P_N = 746 \cdot 9909 \text{ MOTOR NOM GÜÇ}$ (birimler hp cinsinden ise).
1006	PAR HAR RÖLE (6320) 0307 bit 15 (programlanabilir hata fonksiyonu 3027)	Hatalı röle çıkış uzantısı parametreleri	Parametre ayarlarını kontrol edin. Aşağıdakilerin geçerli olup olmadığını kontrol edin: <ul style="list-style-type: none"> <li>Çıkış rölesi modülü MREL-01 sürücüyü bağlı durumda. Bkz. 0181 UZANTI parametresi.</li> <li>1402 RÖLE ÇIKIŞI 2, 1403 RÖLE ÇIKIŞI 3 ve 1410 RÖLE ÇIKIŞI 4 sıfır dışında değerlere sahip.</li> </ul> Bkz. MREL-01 output relay module user's manual (3AUA0000035974 [English]).



KOD	HATA	SEBEP	YAPILMASI GEREKENLER
1007	PAR FBUS KAYIP (6320) 0307 bit 15	Fieldbus kontrolü devreye alınmamış.	Fieldbus parametre ayarlarını kontrol edin. Bkz. <i>Fieldbus adaptörlü fieldbus kontrolü</i> bölümü, sayfa 341.
1009	PAR PCU 1 (6320) 0307 bit 15	Hatalı motor nominal hız/frekans ayarı	Parametre ayarlarını kontrol edin. Endüksiyon motoru için aşağıdakiler uygulanmalıdır: <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>1 &lt; (60 \cdot 9907 \text{ MOTOR NOM FREK} / 9908 \text{ MOTOR NOM HIZ}) &lt; 16</math></li> <li>• <math>0,8 &lt; 9908 \text{ MOTOR NOM HIZ} / (60 \cdot 9907 \text{ MOTOR NOM FREK} / 9913 \text{ MOTOR ÇİFT KUTUP}) &lt; 0,992</math></li> </ul> Sabit mıknatıslı senkron motor için aşağıdakiler uygulanmalıdır: <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>9908 \text{ MOTOR NOM HIZ} / (60 \cdot 9907 \text{ MOTOR NOM FREK} / 9913 \text{ MOTOR ÇİFT KUTUP}) = 1,0</math></li> </ul>
1015	PAR KUL. U/F (6320) 0307 bit 15	Hatalı gerilim / frekans (U/f) oranı gerilim ayarı.	2610 KUL TANIMLI U1 ... 2617 KUL TANIMLI F4 parametre ayarlarını kontrol edin.
1017	PAR SETUP 1 (6320) 0307 bit 15	Aşağıdakilerden sadece ikisi aynı anda kullanılabilir: MTAC-01 puls enkoder arayüz modülü, frekans giriş sinyali veya frekans çıkış sinyali.	Frekans çıkışını, frekans girişini veya enkoderi devre dışı bırakın: <ul style="list-style-type: none"> <li>• transistör çıkışını dijital mod olarak değiştirin (parametre değeri 1804 TÖ MOD = 0 [DİJİTAL]) veya</li> <li>• frekans girişi seçimini, aşağıdaki parametre gruplarında diğer değer olarak değiştirin 11 REFERANS SEÇİMİ, 40 PROSES PID GRUBU 1, 41 PROSES PID GRUBU 2 ve 42 HARİCİ / TRİM PID veya</li> <li>• MTAC-01 puls enkoder arayüz modülünü devre dışı bırakın (parametre 5002 ENKODER ETKİNLEŞTİR) ve çıkarın.</li> </ul>